

**Planificación de la Asignatura:** Robótica - Transporte

**Fecha:** 23/10/2024 13:02

**Código:** IOP07

**Carrera:** Ingeniería en Transporte

**Departamento Académico:** Electrónica

**Docente a cargo:**

**Correo del docente a cargo:** ggentiletti@ingenieria.uner.edu.ar

**Régimen de Dictado:** Cuatrimestral doble oferta

**Carga Horaria Semanal:** 6 horas semanales

**Carga Horaria Total:** 84 horas

---

**Contenidos Mínimos:**

Descripción de los elementos del robot. Transformaciones homogéneas. Cinemática de brazos manipuladores. Propagación de velocidades y esfuerzos. Modelo dinámico. Generación de trayectorias. Esquemas básicos del control de brazos manipuladores. Nociones básicas de robótica móvil. Aplicaciones de robótica al transporte.

---

**Correlativas Regulares para cursar:**

3° Año

**Correlativas Aprobadas para cursar:**

2° Año

**Correlativas Aprobadas para promocionar o rendir el examen final:**

2° Año

**Objetivo General:**

**Objetivos Particulares:**

**Programa Analítico:**

**Listado de Actividades de Formación Práctica:**



**Metodología de Evaluación Durante el cursado:**

**Metodología de Evaluación en Exámenes Finales:**

**Condiciones de Regularidad :**

**Bibliografía Principal:**

**Bibliografía Complementaria:**